

Rappel de résultats du cours V

T-161

- Si le système part de $|X_i\rangle$ à $t=0$, et si des détections se produisent en $x_1 t_1$, puis en $x_2 t_2$

(i) l'état du système après ces 2 détections est proportionnel à

$$|u(x_2 t_2, x_1 t_1)\rangle = \hat{\psi}(x_2) e^{-i\hat{H}_{eff}(t_2-t_1)/\hbar} |\hat{\psi}(x_1) e^{-i\hat{H}_{eff} t_1/\hbar} |X_i\rangle$$

(ii) la probabilité d'une telle séquence est égale à

$$p(x_2 t_2, x_1 t_1) = P^2 \langle u(x_2 t_2, x_1 t_1) | u(x_2 t_2, x_1 t_1) \rangle$$

(voir par exemple T-141)

- Ces résultats se généralisent aisément à k détections en $x_1 t_1, x_2 t_2, \dots x_k t_k$
- On va voir que les expressions de $|u\rangle$ et p se simplifient considérablement si l'état initial $|X_i\rangle$ est un produit de 2 états cohérents $|A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle$

Action de $\hat{\psi}(x)$ sur un produit T-163
d'états cohérents

$$\hat{\psi}(x) = \hat{a}_1 + \hat{a}_2 e^{2i\pi x} \quad (\text{voir T-136})$$

Comme $|A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle$ est état propre de \hat{a}_1 (\hat{a}_2), de valeur propre $A e^{i\theta_1} [A e^{i(\theta_1-\varphi)}]$, on a

$$\hat{\psi}(x) |A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle = A e^{i\theta_1} [1 + e^{i(2\pi x - \varphi)}] |A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle$$

Un état cohérent ne change donc pas lors d'un processus de détection. L'action de $\hat{\psi}(x)$ se réduit à une multiplication par un nombre.

4 opérateurs agissent sur $|X_i\rangle = |A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle$ dans l'expression de $|u(x_2 t_2, x_1 t_1)\rangle$ donnée dans (T-161)

- 2 opérateurs changent l'amplitude et la phase des états cohérents (exponentielles d'évolution)

- 2 opérateurs ne les changent pas [$\hat{\psi}(x_1)$ et $\hat{\psi}(x_2)$]

Action de $e^{-i\hat{H}_{eff} t/\hbar}$ sur un produitd'états cohérents

T-162

$$\begin{aligned} \hat{H}_{eff} &= \hbar(w_0 - i\frac{\Gamma}{2})(\hat{a}_1^\dagger \hat{a}_1 + \hat{a}_2^\dagger \hat{a}_2) \quad (\text{voir T-137}) \\ &e^{-i(w_0 - i\frac{\Gamma}{2})t/\hbar} \hat{a}_1^\dagger \hat{a}_1 |A e^{i\theta_1}\rangle = \\ &= e^{-i(w_0 - i\frac{\Gamma}{2})t/\hbar} \hat{N}_1 \sum_{N_1} e^{-\hbar^2 t/2} \frac{A^{N_1} e^{i N \theta_1}}{\sqrt{N_1!}} |N_1\rangle \\ &= e^{-\hbar^2 t/2} \sum_{N_1} (A e^{-\hbar t/2})^{N_1} \frac{1}{\sqrt{N_1!}} e^{i(N\theta_1 - w_0 t)} |N_1\rangle \\ &\propto |A e^{-\hbar t/2} e^{i(\theta_1 - w_0 t)}\rangle \end{aligned}$$

Un état cohérent reste donc un état cohérent dans une évolution régie par \hat{H}_{eff} avec les modifications suivantes

- L'amplitude A est réduite par un facteur $e^{-\hbar t/2}$

$$A \rightarrow A_t = A e^{-\hbar t/2}$$

- la phase change de $w_0 t$

$$\begin{aligned} &e^{-i\hat{H}_{eff} t/\hbar} |A e^{i\theta_1}, A e^{i(\theta_1-\varphi)}\rangle \\ &\propto |A_t e^{i(\theta_1 - w_0 t)}, A_t e^{i(\theta_1 - w_0 t - \varphi)}\rangle \end{aligned}$$

La phase relative φ ne change pas

Calcul de $|u(x_2 t_2, x_1 t_1)\rangle$

T-164

- Effet de $e^{-i\hat{H}_{eff} t_1/\hbar}$

$$A \rightarrow A e^{-\hbar t_1/2} \quad \theta_1 \rightarrow \theta_1 - w_0 t_1$$

- Effet de $e^{-i\hat{H}_{eff} (t_2 - t_1)/\hbar}$

$$A e^{-\hbar t_1/2} \rightarrow (A e^{-\hbar t_1/2}) e^{-\hbar(t_2 - t_1)/2} = A e^{-\hbar t_2/2}$$

$$\theta_1 - w_0 t_1 \rightarrow \theta_1 - w_0 t_1 - w_0(t_2 - t_1) = \theta_1 - w_0 t_2$$

- On en déduit que

$$|u(x_2 t_2, x_1 t_1)\rangle \propto |A_{t_2} e^{i(\theta_1 - w_0 t_2)}, A_{t_2} e^{i(\theta_1 - w_0 t_2 - \varphi)}\rangle$$

- Ces résultats se généralisent aisément à k détections en $x_1 t_1, x_2 t_2, \dots x_k t_k$

- Après ces k détections, l'état du système est toujours un produit d'états cohérents dont les amplitudes sont réduites par un facteur $e^{-\hbar t_k/2}$ ne dépendant que de l'instant t_k de la dernière détection, toutes les phases ayant changé de $-w_0 t_k$

$$|A_{t_k} e^{i\theta_1}, A_{t_k} e^{i(\theta_1 - \varphi)}\rangle$$

$$A_{t_k} = A e^{-\hbar t_k/2} \quad \theta_1 = \theta_1 - w_0 t_k$$